



# Entender o método de Newton

Manuel Díaz Regueiro

No método de Newton o obxectivo é resolver unha ecuación  $f(x)=0$ . A idea máis simple do mundo que a un se lle pode ocorrer é expresalo  $x=f^{-1}(0)$ , e xa está resolta. De feito que cando  $f$  é unha función de inversa coñecida a solución aparece na Secundaria e suspendemos aos nosos alumnos se non saben resolver  $\ln x=0$  ou  $\cos x=0$ . Con toda xustificación.

O que ven a continuación ten unha traducción e un resumo visual: no método de Newton tomamos a recta tanxente á función nun punto próximo á solución e calculamos o punto de corte desa tanxente co eixe das X. Pois ben, a imaxe que imos ver a continuación é a da curva de orde superior deducida da serie de Taylor da función nun punto próximo á solución e o cálculo do punto de corte desa curva co eixe das X. Isto é posible velo tanto na función orixinal-*o que é moito máis complexo de resolver-* como na *función inversa*, neste caso aplicado a  $y=f^{-1}(x)$  nun  $x$  próximo a cero, tratando de determinar agora o corte da curva tanxente co eixe das Y.

Pensar na inversa, decía Jacobi, entusiasmado polo que esta idea –pensar na inversa da función- lle rentou nas integrais elípticas. Pensar na inversa e pensar de modo simple, poderíamos engadir.

## A serie de potencias da función inversa.

A veces, certos resultados como o de Lagrange da fórmula da inversa interfíren e impiden ver matemáticas simples desde un punto simple. Cando escribín o artigo *Serie de potencias de una función* tiña certos receos que cousas tan simples non estiveran escritas previamente. Mirando en Internet hoxe en día cando un busca serie de potencias dunha función inversa atopa o teorema de Lagrange- Bürmann, en variable complexa,

e con restos complexos, pero segue sen estar explicado-coñecido-divulgado para unha función real de variable real. É dicir, ninguén leu o citado artigo, excepto quizáis a persoa que o referenciou no *Mathematical Reviews*.

Cal sería esa serie de potencias se extendese unhas liñas máis ese artigo citado?

Partindo da *serie de potencias dunha función* en Regueiro (1982):

$$f(x)=f(a)+\mathcal{F}(f)(a)(p(x)-p(a))+\mathcal{F}^2(f)(a)(p(x)-p(a))^2/2!+\dots+\mathcal{F}^n(f)(a)(p(x)-p(a))^n/n!+\mathcal{F}^{n+1}(f)(c)(p(x)-p(a))^{n+1}/(n+1)!$$

Onde  $\mathcal{F}=1/f'(x)D$ . E unha das posibles fórmulas do resto, sendo  $c$  un punto intermedio entre  $a$  e  $x$  dá:

$$\frac{\mathcal{F}^{n+1}(f)(c)(p(x)-p(a))^{n+1}}{(n+1)!}$$

Se  $y=f(x)$  é a función,  $y_0=f(x_0)$ , a función inversa ten de serie de potencias  $x=x_0+\mathcal{F}(x)[x_0](y-y_0)+\mathcal{F}^2(x)[x_0](y-y_0)^2/2!+\mathcal{F}^3(x)[x_0](y-y_0)^3/3!+\dots+\mathcal{F}^n(x)[x_0](y-y_0)^n/n!+\dots$  onde  $\mathcal{F}$  é un operador diferencial  $\mathcal{F}=1/f'(x)D$ , xa que estamos expresando  $x$  como serie de potencias de  $f(x)-f(x_0)$ .

Coincide coa serie da fórmula de Lagrange, fórmula 3.6.6 do *Handbook* que di que se  $y=f(x)$ ,  $y_0=f(x_0)$ ,  $f'(x_0)\neq 0$

$$x = x_0 + \sum_{k=1}^{\infty} \frac{(y - y_0)^k}{k!} \left[ \frac{d^{k-1}}{dx^{k-1}} \left( \frac{x - x_0}{f(x) - y_0} \right)^k \right]_{x=x_0}$$

Xa que a serie debe ser única,

$$\left[ \frac{d^{k-1}}{dx^{k-1}} \left( \frac{x - x_0}{f(x) - y_0} \right)^k \right]_{x=x_0} = F^k(x)[x_0] = \left[ \left( \frac{1}{f'(x)} D \right)^k (x) \right] [x_0]$$

(que como se pode comprobar para  $k=1$  ou  $k=2$ , é certo só tomando o límite da expresión da esquerda cando  $x$  tende a  $x_0$ ); límite que fai sumamente complexo o cálculo dos coeficientes e explica que o que ven a continuación non estea contado xa desde os tempos de Lagrange. A complexidade da fórmula da inversa de Lagrange- explica que a súa relación co método de Newton non haxa sido suficientemente expresada ou coñecida. Naturalmente, postos a escoller, prefiro a miña que é máis operacional, simple, e clara- para min. Ademais de máis simple de calcular e probar- non máis ca serie de Taylor. Ten resto e podemos tirar conclusións e resultados notables dela.

Tamén aparece a serie inversa noutro lugar do *Handbook of Mathematical Functions*, (3.6.25) pero como tales coeficientes da serie inversa, aos que se pode chegar resolvendo o sistema de ecuacións resultante de substituír na serie de Taylor da función unha serie de potencias -con coeficientes a calcular- que dea por resultado  $x$ , é dicir, utilizando que  $f(f^{-1}(x))=x$ . O resultado é complexo e inintelixible, porque non se sabe de onde proceden eses coeficientes de expresión cada vez máis complicada con  $n$ . Pero estabamos co método de Newton e imos ver que ten que ver a fórmula do desenvolvemento en serie da inversa con este método. O que nos interesa neste artigo é iluminar se isto nos serve para entender mellor o método de Newton.

Podemos ler en Internet como “The first attempt to use the second order expansion is due to the astronomer E. Halley (1656-1743) in 1694. “. Halley chega ao segundo membro da serie, e nesa mesma páxina se poden ver os métodos de Householder (1970), sen que haxa unha explicación sinxela deles. Mathworld explica a “Halley’s Irrational Formula” mediante a intersección -co eixe das X- da aproximación de Taylor de segundo orde explicada. De feito, ao facela así temos que resolver unha ecuación de segundo grao e aparece unha raíz cadrada, que xa non aparece na explicación do *Householder’s Method*.

Tratemos de buscar esa explicación sinxela.

$$\mathcal{F}(x)=1/f'(x)*1=1/f'(x), \mathcal{F}^2(x)=-f''(x)/(f'(x))^3, \text{ etc...}$$

Se agora  $y=0$  -xa que para o  $x$  que estamos a buscar, solución da ecuación, debe ser  $y=f(x)=0$ , temos que

$$x=x_0-f(x_0)/f'(x_0)+f(x_0)^2(-f''(x_0)f'(x_0)/(f'(x_0))^3)/2+....$$

**Voila!. Ou Eureka!. Xa que:**

-Os dous primeiros termos da solución expresada con esta serie son os os da fórmula do método de Newton. Os tres primeiros son os de Halley-Householder. Agora si xa sabemos un novo porqué da efectividade do método de Newton.

-Polo tanto para xeneralizar o método de Newton só temos que ir engadindo ao método iterativo máis sumandos da fórmula da inversa aplicada a este caso no que  $y=0$ :

$$x=x_0+\mathcal{F}(x)[x_0](-y_0)+\mathcal{F}^2(x)[x_0](-y_0)^2/2!+\mathcal{F}^3(x)[x_0](-y_0)^3/3!+.....+\mathcal{F}^n(x)[x_0](-y_0)^n/n!+.....$$

En Internet podemos ver outros métodos de xeneralizar o método de Newton, pero con orientacións totalmente diferentes das que se presenta aquí.

-Se utilizamos todos os termos temos un método directo, non iterativo, do cálculo da solución buscada. Teoricamente é posible calculala con calquera precisión, a costa da maior complexidade dos termos sucesivos. Isto hoxe en día non é tan problemático ao dispoñer de ferramentas informáticas de cálculo simbólico.

-Pódese xeneralizar perfectamente a varias variables, aínda que non imos aquí encher de fórmulas este pequeno artigo con algo que pode reproducir calquera matemático. O método de Newton é un método central neste caso. Buscariamos puntos óptimos -por poñer un exemplo- non pola dirección do maior gradiente, senón pola dirección de maior gradiente da superficie tanxente de  $2^\circ, 3^\circ \dots$  grao. Iriamos máis directos á solución o que en problemas extremadamente complexos de economía ou bioinformática pode ser moito máis satisfactorio e eficiente.

-Melloran os métodos de Householder.

-Pero o resultado máis notable (en canto a entender a eficiencia dos métodos de Newton xeneralizados utilizando a inversa) é o seguinte- notablemente simple e rápido de demostrar na súa versión xeral.

Teorema  $\|\epsilon_k\| \leq K \|\epsilon_{k-1}\|^{n+1}$ . Sendo  $\epsilon_k$  o erro cometido pola iteración de orden  $k$  do método de Newton de orde  $n$ . É dicir, en cada paso da iteración diminuímos o erro do resultado, sendo este proporcional a unha potencia  $n+1$  do erro da iteración anterior.

Os detalles:

Sexa  $g(x)=x+\mathcal{F}(x)(-f(x))+\mathcal{F}^2(x)(-f(x))^2/2+\mathcal{F}^3(x)(-f(x))^3/3!+.....+\mathcal{F}^n(x)(-f(x))^n/n!$  a función iterativa do método de Newton pola aproximación  $n$ -sima da inversa. Sexa  $a$  a solución de  $f(x)=0$  que buscamos,

é dicir,  $f(a)=0$  e  $g(x)$  cumple as condicións do teorema de Cauchy en  $[a,x]$ , esencialmente que  $f \in C^{n+1}[a, x]$ . E  $\mathcal{F}^{n+1}(x)$  está acotada entre  $a$  e  $x$ . E  $f'(x)$  tamén, ademais de non anularse en  $[a,x]$ .

Así  $x_k=g(x_{k-1})$  e a tese é que  $|x_k-a| \leq K |x_{k-1}-a|^{n+1}$

Demostración.

Polo teorema de Cauchy

$$\frac{g(x) - g(a)}{f(x) - f(a)} = \frac{g'(c)}{f'(c)}$$

sendo  $c$  un punto intermedio a  $a$  e  $x$ .  $f(a)=0$  e  $g(a)=a$  por ser  $a$  solución de  $f(x)=0$ .

$f(x)-f(a)=f'(c_1)(x-a)$  polo teorema do valor medio. E  $g'(c)/f'(c) = \mathcal{F}(g(x))/[c]$ .

Polo que calculamos  $\mathcal{F}(g(x)) = \mathcal{F}(x) + \mathcal{F}^2(x) (-f(x)) + \mathcal{F}(x)(-1) + \mathcal{F}^3(x)(-f(x))^2/2 + \mathcal{F}^2(x)f(x) + \mathcal{F}^4(x) (-f(x))^3/3! - \mathcal{F}^3(x)f(x)^2/2! + \dots + \mathcal{F}^{n+1}(x)(-f(x))^n/n! = \mathcal{F}^{n+1}(x)(-f(x))^n/n!$  Pois os demás sumandos anúlense a dous (como nunha suma telescópica).

Polo que

$$\begin{aligned} g(x) - g(a) &= \left[ \frac{\mathcal{F}^{n+1}(x)(-f(x))^n}{n!} \right] [c] (f(x) - f(a)) \\ &= \left[ \frac{\mathcal{F}^{n+1}(c)}{n!} \right] (f(a) - f(c))^n (f(x) - f(a)) = \\ &= (-1)^n \left[ \frac{\mathcal{F}^{n+1}(c)}{n!} \right] (f(c) - f(a))^n (f(x) - f(a)) \end{aligned}$$

Aplicando agora o feito que  $\mathcal{F}^{n+1}(x)$  está acotada entre  $a$  e  $x$  por  $K_1$ . E que  $f'(x)$  o está por  $K_2$ , aplicando o teorema do valor medio a  $f(c)-f(a)$  e a  $f(x)-f(a)$  chegamos a que

$$\|g(x) - g(a)\| \leq \frac{K_1 K_2^{n+1}}{n!} \|x - a\|^{n+1} \quad \text{polo que}$$

$$\|g(x_{k-1}) - g(a)\| \leq K \|x_{k-1} - a\|^{n+1} \quad \text{é dicir}$$

$$\|x_k - a\| \leq K \|x_{k-1} - a\|^{n+1} \quad \text{c.q.d.}$$

Demostrar isto para  $n=1$  utilizando Taylor é case tan complexo como esta demostración. Utilizar a fórmula de Lagrange da inversa para isto é pouco menos que imposible.

E, para finalizar, unha aplicación ao cálculo de raíces supereficiente.

Dado  $f(x)=0$ , tomemos un valor  $\epsilon$  pequeno; temos que  $f(x) + \epsilon = \epsilon$ . Entón chamando  $g(x)=f(x) + \epsilon$ , a

solución é  $x=g^{-1}(\epsilon)$ . Se coñecemos un  $x_0$  tal que  $g^{-1}(x_0)=0$ , ou ben -simplemente-próximo á raíz buscada  $x$ , podemos facer o desenvolvemento en serie da inversa, de  $g^{-1}$ , en  $x_0$ , e calculala con  $x=g^{-1}(\epsilon)$ .

Un exemplo o aclarará. Calculemos unha raíz de  $x^{27}-2x+1,01=0$ .  $g(x)=x^{27}-2x+1$  e  $g(1)=0$ . O desenvolvemento da inversa de  $g$  en 1 é:

$$x=1 + 1/25 \cdot y - 351/15625 \cdot y^2 + 173277/9765625 \cdot y^3 - 19770426/1220703125 y^4 + 61188852114/3814697265625 y^5$$

Cos seis sumandos e  $y = -0,01$  temos que  $x = 0.99959773569265881704287912473287868402373078109601552046343848778626168934130860611197950608694347576990481620084334852685934720660726157400678692087770508681501374168630322852269605227748173166814038\dots$ , que dá unha precisión de máis de 300 decimais, comprobado con Derive. Sen embargo hai que resaltar que cun termo menos só aproximaba 11 decimais!. A conclusión, Derive utiliza a serie ata o quinto termo, ou algo pasa que merece unha atención detallada.

Os coeficientes saen de  $1/(27x^{26}-2)$   $[1]=1/25$   $(1/(27x^{26}-2)D(1/(27x^{26}-2)D)(x)[1]/2 = -351/15625$ , etc, etc.

Dicir, por último, que estas series permiten calcular tablas de funcións inversas de alta precisión. Ou valores numéricos. ¿Algún se atreve co número de ouro?

### Bibliografía.

Manuel Díaz Regueiro (1982). Series de potencias de una función en *Actas IX Jornadas Matemáticas Hispano-Lusas, Vol. I*. Universidad de Salamanca.

*Newton's method and high order iterations en* <http://numbers.computation.free.fr/Constants/Algorithms/newton.html>

Newton, (1664-1671), *Methodus fluxionum et serierum infinitarum*

Abramowitz e Stegun (1972-décima edición). *Handbook of Matemáticaal functions*. Dover. New York.